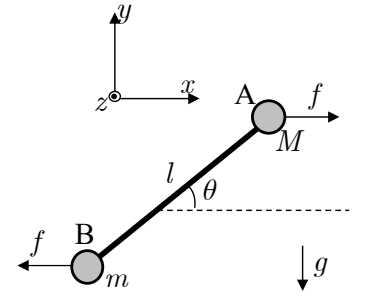


(注意：解答のスペースが足りない場合は、各問題用紙の裏面を使用してよい。異なる問題用紙の裏面は使用しないこと。)

受験番号

採点

図のように質量が無視できる長さ l の剛体棒の両端に質量 M の質点Aと質量 m の質点Bを取り付けた物体がある。物体は鉛直面内で運動し、時刻 $t=0$ における重心の位置を原点 O とし、 x 軸を水平右向きに、 y 軸を鉛直上向きにとった静止座標系 $O-xyz$ を設定する。 x, y, z 方向の単位ベクトルを i, j, k とする。 x 軸と棒のなす角度を θ とする。質点Aには一定の外力 f が x 軸の正方向に作用し、質点Bには同じ大きさの外力 f が x 軸の負の方向に作用する。また、鉛直下向きに重力が作用している。はじめ、物体は x 軸となす角度 $\theta_0 (\neq 0)$ で静止しており、 $t=0$ において静かに運動を始めた。重力加速度を g とする。以下の問いに答えよ。(50点)



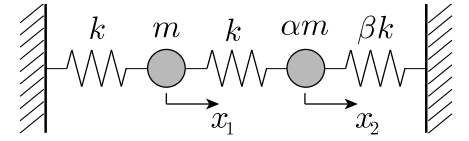
- (1) 任意の時刻 t における物体の重心の位置ベクトル r_G を求めよ。
- (2) 重心から質点A, Bまでの距離 l_A, l_B を求め、重心まわりの慣性モーメント I を求めよ。
- (3) θ に関する回転の運動方程式を求めよ。
- (4) θ を微小として、 θ に関する運動方程式を線形化し、時刻 t における角度 θ を求めよ。
- (5) (4)の運動において、最初に $\theta=0$ となるとき($t=t_0$)、質点A, Bにはたらく外力 f を無くし、以降は重力のみが作用する。任意の時刻 $t(\geq t_0)$ における物体の重心まわりの角運動量 L_G を求めよ。

(注意：解答のスペースが足りない場合は、各問題用紙の裏面を使用してよい。異なる問題用紙の裏面は使用しないこと。)

受験番号

採点

図のように、3つのばねと2つの質点からなる両端が固定された線形2自由度振動系がある。図に示しているように、2つの質点の質量は左から $m, \alpha m$ であり、3つのばねのばね定数は左から順に $k, k, \beta k$ である。 α, β は正の実定数とする。質点は水平方向のみに変位し、静的平衡位置からの左の質点の変位を x_1 、右の質点の変位を x_2 とする。重力の影響は無視できるとして以下の問いに答えよ。(50点)



(1) 系の運動方程式を求めよ。

(2) この系が固有角振動数 $\sqrt{k/m}$ を持つとき、 α と β の関係を求めよ。

以下の問いは、上記(2)の条件が成立するとして解答せよ。

(3) もう一つの固有角振動数を求め、その固有角振動数が2次の固有角振動数となることを説明せよ。

(4) 1次と2次の固有モード \mathbf{X}_i ($i=1, 2$) をそれぞれ求めよ。固有モードは1番目の要素を1として求めること。

(5) 系の固有角振動数を ω_i ($i=1, 2$) として、この系の自由振動の一般解を求めよ。

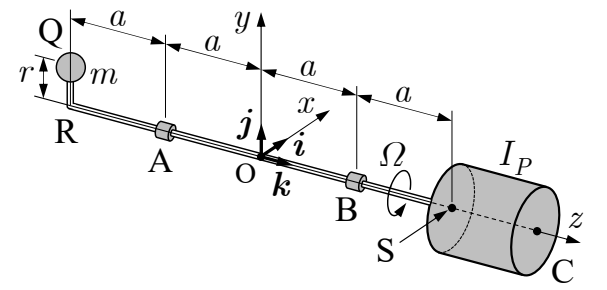
(6) 時刻 $t=0$ で二つの質点の変位を $x_1 = x_2 = 1$ として静かに振動を開始させた。このときの系の自由振動を求めよ。

(注意：解答のスペースが足りない場合は、各問題用紙の裏面を使用してよい。異なる問題用紙の裏面は使用しないこと。)

受験番号

採点

互いに直角に結合された質量の無視できる長さ r の棒 QR と長さ $4a$ の水平な軸 RS，点 Q に取り付けられた質量 m の質点，および軸 RS を中心軸とする慣性モーメント I_P (中心軸まわり) の均一な円柱 C からなる剛体がある。剛体は図の位置で軸受 A および B から滑らかに支持されており，軸 RS と一致した z 軸のまわりを一定角速度 Ω で回転している。また，剛体には軸 RS の中心に原点 O をもち y 軸が棒 QR と平行な直交座標系 O- xyz が固定されている。座標系 O- xyz における各軸方向の単位ベクトルを $\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$ とし，重力の影響は無視できるものとする。静止座標系から観測される各種の物理量について，以下の問いに答えよ。解答におけるベクトル量はいずれも O- xyz 座標系で成分表示すること (単位ベクトル $\mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k}$ を用いて表すこと) (50 点)



- (1) 剛体の角速度ベクトル $\boldsymbol{\omega}$ ，ならびに点 Q における質点の位置ベクトル \mathbf{r}_Q および速度ベクトル \mathbf{v}_Q を求めよ。
- (2) 円柱の z 軸のまわりの角運動量ベクトル \mathbf{L}_C を示せ。さらに，質点 Q の運動量ベクトル \mathbf{P}_Q および原点 O を基準とした角運動量ベクトル \mathbf{L}_Q を求めよ。
- (3) 系全体の運動量ベクトルおよび原点 O を基準とした角運動量ベクトルをそれぞれ \mathbf{P} および \mathbf{L} とするとき，それらの時間に関する微分 $\dot{\mathbf{P}}$ および $\dot{\mathbf{L}}$ を示せ。
- (4) 軸受 A および B から軸 RS に作用する力 \mathbf{F}_A および \mathbf{F}_B (いずれもベクトル量) を求めよ。
- (5) 剛体の回転を止めて静止させた後，点 Q の質点に対して質量 m の質点 D を x 軸の正方向から速度 $-V\mathbf{i}$ で衝突させたところ，剛体は再び一定角速度 Ω で回転を始めた。衝突後の質点 D の速度を $V'\mathbf{i}$ と表すとき， V' を求めよ。