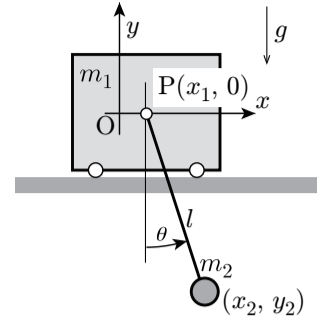


外国人留学生特別選抜受験者は日本語で解答すること Applicant of INTERNATIONAL MASTER'S PROGRAM should answer in English.

問 (I) 図のように、水平面上を運動する質量  $m_1$  の台車に質量が無視できる長さ  $l$  の剛体棒と質量  $m_2$  の質点からなる振り子を取り付けられている。振り子は台車に固定された点 P を支点としてなめらかに回転する。静止座標系  $O-xy$  でみた点 P の座標を  $(x_1, 0)$  とし、鉛直軸からの振り子の振れ角を  $\theta$  とする。図中に示すように重力加速度を  $g$  として以下の問いに答えよ。(30 点)

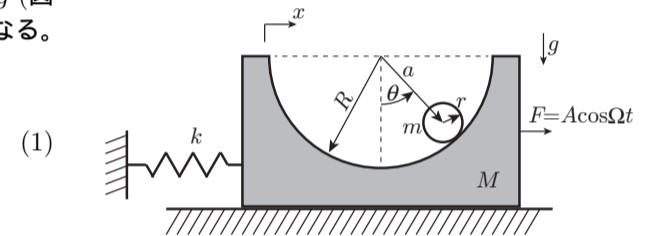


- (1) 振り子の質点の位置を  $(x_2, y_2)$  とする。  $x_2, y_2, \dot{x}_2, \dot{y}_2$  を  $x_1, \theta, \dot{x}_1, \dot{\theta}$  を用いて表せ。
- (2) 系全体の運動エネルギー  $T$  とポテンシャルエネルギー  $U$  を求めよ。
- (3)  $x_1$  と  $\theta$  を一般化座標としてラグランジュの運動方程式を求めよ。
- (4)  $|\theta|$  および  $|\dot{\theta}|$  が微小の時、線形化された運動方程式を  $M\ddot{x} + C\dot{x} + Kx = 0$  のマトリクス形式で表現し、質量行列  $M$ 、減衰行列  $C$  および剛性行列  $K$  を求めよ。一般化座標ベクトルを  $x = [x_1 \ \theta]^T$  とする。ただし  $[ ]^T$  は転置を表す。
- (5) 線形系の固有値  $\omega^2$  に関する振動数方程式を導け。
- (6) 線形系の固有値  $\omega_i^2, (i = 1, 2)$  および固有モード  $X_i, (i = 1, 2)$  を求めよ。固有モードは  $X_i = [1 \ X]^T$  として求めよ。

Question I. As shown in the figure, a pendulum consisting of a mass point  $m_2$  and a massless rigid beam (length  $l$ ) is connected to a carriage (mass  $m_1$ ) at point P. The pendulum can rotate smoothly around the point P. The carriage moves on the horizontal plane. A coordinate of the point P in the stationary coordinate system  $O-xy$  is  $(x_1, 0)$  and an angular displacement of the pendulum from the vertical axis is denoted as  $\theta$ . Answer the following questions. The gravitational acceleration is  $g$  as indicated by an arrow in the figure. (30 points)

- (1) Coordinates of a mass point of the pendulum is  $(x_2, y_2)$ . Find the displacement  $(x_2, y_2)$  and the velocity  $(\dot{x}_2, \dot{y}_2)$  of the pendulum using  $x_1, \theta, \dot{x}_1$ , and  $\dot{\theta}$ .
- (2) Determine the kinetic energy  $T$  and the potential energy  $U$  of this system.
- (3) Derive the Lagrange's equations of motion of the system using  $x_1$  and  $\theta$  as the generalized coordinates.
- (4) Linearize the equations of motion and express them in matrix form  $M\ddot{x} + C\dot{x} + Kx = 0$  when  $|\theta|$  and  $|\dot{\theta}|$  are small. Here  $M, C$  and  $K$  denote the mass, damping and stiffness matrices respectively,  $x = [x_1 \ \theta]^T$  is generalized displacement vector and  $[ ]^T$  means transpose.
- (5) Find the characteristic equation (frequency equation) of this linearized system.
- (6) Find the eigenvalues  $\omega_i^2, (i = 1, 2)$  and natural modes  $X_i, (i = 1, 2)$  of this linearized system. Normalize the natural modes as  $X_i = [1 \ X]^T$ .

問 (II) 図に示すように、ばね定数  $k$  のばねで固定壁と接続された物体 (質量  $M$ ) が外力  $F = A \cos \Omega t$  を受けて滑らかな水平面上で運動する。物体は半径  $R$  の円筒面状の曲面を持ち、その面上を質量  $m$ 、半径  $r$  の円柱が滑らずに回転する。図に示すようにばねが自然長の状態を基準とした物体の変位を  $x$ 、円柱の中心の角変位を  $\theta$  とする。物体と円柱の質量比を  $\alpha = m/M$  とし、重力加速度を  $g$  (図中矢印の向き) とする。系が微小運動をするとき ( $|x| \ll 1, |\dot{x}| \ll 1, |\theta| \ll 1, |\dot{\theta}| \ll 1$ ) 系の運動方程式は以下の式 (1) のようになる。以下の各問いに答えよ。(20 点)



$$\begin{bmatrix} (1 + \alpha)M & \alpha Ma \\ \alpha Ma & 3\alpha Ma^2/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \ddot{x} \\ \ddot{\theta} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} k & 0 \\ 0 & \alpha Mga \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ \theta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A \\ 0 \end{bmatrix} \cos \Omega t \quad (1)$$

- (1) この系の定常振動解 (応答) を求めよ。
- (2) 物体の振幅を 0 にする外力の角振動数  $\Omega$  についての条件を求めよ。

Question II. As shown in the figure, an object (mass  $M$ ) is connected to a fixed wall with a spring of spring constant  $k$ . The object is on a smooth horizontal floor, and it has a cylindrical surface of radius  $R$ . A solid cylinder of radius  $r$  and mass  $m$  rolls along the cylindrical surface of the object without slipping. As shown in the figure, a displacement of the object relative to the spring's natural length is  $x$  and an angular displacement of a center of the cylinder is  $\theta$ . Let a mass ratio of the object and the cylinder be  $\alpha = m/M$ . The gravitational acceleration is  $g$  as indicated by an arrow in the figure. When an external force  $F = A \cos \Omega t$  is acting on the object, and a vibration of this system is very small ( $|x| \ll 1, |\dot{x}| \ll 1, |\theta| \ll 1, |\dot{\theta}| \ll 1$ ), then the linearized equation of motion of this system is written as following equation (1). Answer the following questions. (20 points).

$$\begin{bmatrix} (1 + \alpha)M & \alpha Ma \\ \alpha Ma & 3\alpha Ma^2/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \ddot{x} \\ \ddot{\theta} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} k & 0 \\ 0 & \alpha Mga \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ \theta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A \\ 0 \end{bmatrix} \cos \Omega t \quad (1)$$

- (1) Find the steady-state vibration response of this system.
- (2) Determine a condition about the angular frequency  $\Omega$  of the external force that makes the amplitude of the object zero.